

Liste des manipulations et répertoires principaux
LaRA – Laboratoire de Robotique et Automatisation. HESSO.HEIG-VD,
État au 13 octobre 2017

- 00 Liste manips et autres documents généraux pour labo LaRA
- 02 Moteurs
- 04 Commande et régulation
- 06 Robot industriel Stäubli RX60
- 09+ 10+ 24 et plus Vision
- 09 Vision I (acquisition) alias
- 10 Vision II (analyse) alias
- 11 Modélisation géométrique
- 21 IA+Gén. plans - Cognitique
 - A Eliza + théorie HEIG-VD/JDZ
 - B Systèmes Experts
 - C Prolog
 - D Animats et cognitique
 - E Commande à logique floue
 - F Commande neuronale
 - G Algorithmes génétiques
 - H Tree search – Taquin
 - I Balancier Commande PID Plus (référence)
 - J Reconnaissance texte
 - K Multimodal Controller
 - L Inférences bayésiennes
 - Voir aussi sous cours AIC et polycop Robotique et Automatisation partie 4.6 IA
 - z archives et réserve
 - z Correspondance Cours et Exercices
 - z Divers
- 22 Capteurs
- 23 Robot industriel ARIA
- 24 Vision III (Trait. 2D d'images)
- 25 API, bras pneum., RT1
- 27 Commande de moteurs, RT2
- 28 Robot industriel ABB
- 30 Robots Mobiles Autonomes et Piaget
- 31 Robot industriel COMAU
- 32 Robot industriel Stäubli TX-40
- 33 Commande multimodale
- 34 3D-Ranger
- 35 Neuronics-Katana
- 36 Robot humanoïde NAO
- 37 Robot industriel Kuka
- 38 Capteurs Kinect
- 39 Robot parallèle Delta – (yc. Bosch)
- 40 Robot humanoïde – ABB Yumi
- 41 AZURE Cognitive Services
- Archives Manipulations LaRA
 - 05 Stäubli Puma et RX matériel, voir archives 06 Stäubli programmation
 - 08 Analyse d'une tâche
 - 12 Contrôle de trajectoires.doc

- 18 Robot industriel Microbo
- 19 Robot industriel Automélec
- 20 Robot didactique
- 26 PACE-réseaux de Petri
- 29 Silicon Graphics

Autres correspondance et rapports d'étudiants

Formulaires Compte-Rendu LaRA

L-AIC-1 Estimation de grandeurs cognitives (essais en simulation avec programmes d'évitement d'obstacles)

L-AIC-2 Test d'intelligence artificielle selon Turing et utilisation d'Eliza

L-AIC-3 Commande neuronale-voir LaRA_21F et LaRA_41

L-AIC-4 Commande à logique floue

L-AIC-5 Commande à algorithme génétique

L-AIC-6 Commande multimodale

L-AIC-7 Robots mobiles autonomes-voir LaRA_30

L-AIC-8 Robots humanoïdes NAO-voir LaRA_36

L-AIC-9 Inférences Bayésiennes

Priorités

Rapports d'étudiants Rob&Autom, RSA, RVO etc. at Labo alias

Z Polycopié Rob+Autom alias

MANIPULATIONS LaRA-Description	
Nom	Date de modification
▶ 00 liste manips et autres documents généraux pour labo LaRA	7 septembre 2017 à 11:38
▶ 02 Moteurs	18 décembre 2006 à 11:42
▶ 04 Commande et régulation	8 avril 2008 à 23:51
▶ 06 Stäubli RX60	2 mars 2016 à 17:39
▶ 09 + 10 + 24 et plus Vision	22 février 2017 à 17:25
▶ 09 Vision I (acquisition) alias at Mac	24 février 2016 à 16:16
▶ 10 Vision II (analyse) alias at Mac	18 février 2016 à 17:57
▶ 11 Modélisation géométrique	24 février 2016 à 18:17
▼ 21 IA+Gén. plans - Cognitive	2 mars 2017 à 09:59
▶ A Eliza + théorie HEIG-VD/JDZ	27 janvier 2017 à 12:18
▶ B SystèmesExperts - Inarti	30 mars 2005 à 09:01
▶ C Prolog	15 avril 2007 à 23:53
▶ D Animats et cognitive	23 février 2017 à 12:00
▶ E Commande à logique floue	5 novembre 2015 à 14:47
▶ F Commande neuronale	23 février 2017 à 13:51
▶ G Algorithmes génétiques	23 février 2017 à 10:22
▶ H Tree search - Taquin	12 mars 2007 à 12:15
▶ I Balancier Commande PID Plus (référence)	12 mars 2007 à 12:25
▶ J Reconnaissance texte	28 mai 2007 à 00:30
▶ K Mutimodal Controller	2 mars 2017 à 00:15
▶ L Inférences bayésiennes	2 mars 2017 à 10:33
▶ Voir aussi sous cours AIC et polycop Robotique et Automatisation partie 4.6 IA	17 avril 2014 à 14:23
▶ z archives et réserve	30 octobre 2015 à 18:22
▶ z Correspondance Cours et Exercices	24 février 2017 à 15:09
▶ z Divers	30 mars 2005 à 00:04
▶ 22 Capteurs	9 novembre 2015 à 12:05
▶ 23 ARIA	22 septembre 2015 à 18:47
▶ 24 Vision III (Trait. 2D d'images)	24 février 2016 à 16:15
▶ 25 API, bras pneum, RT1	26 septembre 2015 à 10:09
▶ 27 Cmnd moteurs, RT2	16 octobre 2015 à 23:25
▶ 28 ABB	13 octobre 2014 à 17:28
▶ 30 Robots Mobiles Autonomes et Piaget	8 mars 2016 à 17:54
▶ 31 COMAU	29 mars 2005 à 16:22
▶ 32 Stäubli TX-40	9 décembre 2016 à 08:59
▶ 33 Commande multimodale	1 mars 2017 à 23:51
▶ 34 3D-Ranger	15 novembre 2009 à 18:24
▶ 35 Neuronics-Katana	16 novembre 2009 à 00:22
▶ 36 Robot humanoïde NAO	17 septembre 2014 à 18:00
▶ 37 Robot industriel Kuka	8 février 2013 à 11:26
▶ 38 Capteurs Kinect	8 février 2013 à 15:04
▶ 39 Robot parallèle Delta - Bosch	13 octobre 2017 à 14:12
▶ 40 Robot humanoïde - ABB Yumi	29 janvier 2018 à 22:22
▶ 41 AZURE Cognitive Services	23 mai 2017 à 13:21
▼ Archives Manipulations LaRA	16 avril 2008 à 23:18
▶ 05 Stäubli Puma et RX matériel, voir archives 06 Stäubli programmation	16 avril 2008 à 23:16
▶ 08 Analyse d'une tâche	20 avril 1994 à 20:30
▶ 12 Contrôle de trajectoires.doc	25 novembre 1992 à 18:32
▶ 18 Microbo	30 avril 1996 à 19:31
▶ 19 Automélec	30 avril 1996 à 19:31
▶ 20 Robot didactique	8 octobre 1993 à 08:47
▶ 26 PACE-réseaux de Petri	6 septembre 1997 à 18:51
▶ 29 Silicon Graph	8 avril 2008 à 23:50
▶ Autres correspondance et rapports d'étudiants	14 décembre 2006 à 14:36
▶ Formulaire Compte-Rendu LaRA	25 septembre 2016 à 09:06
▶ L-AIC-1 Estimation de grandeurs cognitives (essais e...simulation avec programmes d'évitement d'obstacles)	23 février 2017 à 12:21
▶ L-AIC-2 Test d'intelligence artificielle selon Turing et utilisation d'Eliza	23 février 2017 à 12:26
▶ L-AIC-3 Commande neuronale	2 mars 2017 à 10:52
▶ L-AIC-4 Commande à logique floue	22 septembre 2015 à 19:55
▶ L-AIC-5 Commande à algorithme génétique	23 février 2017 à 09:40
▶ L-AIC-6 Commande multimodale	1 mars 2017 à 23:49
▶ L-AIC-7 Robots mobiles autonomes-voir LaRA_30	4 avril 2007 à 11:34
▶ L-AIC-8 Robots humanoïdes NAO-voir LaRA_36	6 avril 2011 à 15:46
▶ L-AIC-9 Inférences Bayésiennes	2 mars 2017 à 10:51
▶ Priorités	8 avril 2008 à 23:54
▶ Rapports d'étudiants Rob&Autom, RSA, RVO etc. at Labo alias	aujourd'hui à 14:22
▶ zPolycopié Rob+Autom alias	10 juillet 2015 à 21:26